

Vrijeme izvoza: 17.05.2024. 12:22:16

Repozitorij: repozitorij.fkit.unizg.hr

Ukupan broj zapisa na URL-u: 135

Broj izvezenih zapisa: 100

Naslov	URL	Autori	Naslov izvornika
Automatizirana šahovska ploča		Stemberger, Eros	
Stroj za uklanjanje loših zrna graha		Varović, Antonio	
Navojno vreteno s pneumatskim pogonom		Galić, Bernarda	
Pneumatska rukavica za fizikalnu terapiju šake		Popović, Aleksandra	
Pneumatski manipulator za izbjegavanje prepreka na pokretnoj traci		Ivanković, Ante	
Pneumatski robotski manipulator s hvataljkom prilagodljivog oblika		Zoričić, Lovro	
Regulacija brzine vrtnje elektrohidrauličkog vitla		Tvrz, Lovro	
Automatizacija postupka izrade zlatnih listića		Krklec, Karlo	
Fleksibilni pneumatski manipulator		Čmelješević, Matija	
Mobilno vozilo s motorom pogonjenim pneumatskim mišićima		Čavić, Filip	
Projektiranje i upravljanje podvodnog vozila		Kaštelan, Pavao	
Samostabilizirajuća platforma s tri stupnja slobode gibanja		Vugić, Martin	
Poluautomatski uređaj za punjenje vinskih boca		Kaštela, Luka	
Automatizirani sustav za miješanje tekućina u definiranom omjeru		Hesky, Borna	
Pneumatski robot za penjanje po zidu		Đurinović, Jerko	
Projektiranje i daljinsko upravljanje pneumatski pogonjenog plovila		Fain, Toni	
Projektiranje i izrada pneumatskog robotskog manipulatora		Budija, Branimir	
Sustav za razvrstavanje predmeta prema boji		Bačevina, Luka	
Lokalizacija i robotsko rukovanje otpadom iz mora		Jakovljević, Jan	

Modeliranje i regulacija pneumatskog sustava za ispitivanje čvrstoće materijala		Bača, Marko Miroslav	
Projektiranje eksperimentalnog postava za analizu hidrauličkih sustava u otvorenom krugu		Semren, Dominik	
Konstruiranje i upravljanje savijačice lima		Pretković, Bruno	
Upravljanje izravno pogonjenih elektrohidrauličkih sustava		Benić, Juraj	
An Intelligent System for Urinary Bladder Cancer Diagnostics		Lorencin, Ivan	
Pneumatski sustav za otvaranje vrata s detektorom kucanja		Šutalo, Marin	
Regulacija brzine vrtnje vratila pogonjenog pneumatskim cilindrima		Poznanović, Dario	
Uređaj za ispitivanje nosača kabelskih polica		Antolić, Zdravko	
Pneumatski sustav za vježbanje brzine reakcije u borilačkim sportovima		Stanišak, Tin	
Development of soft sensors for advanced control of isomerization process		Herceg, Srečko	
Pneumatski stroj za žongliranje lopticom		Majer, Edi	
Projektiranje i izrada robotskog sustava koji igra šah		Herceg-Rušec, Matija	
Automatsko zalijevanje staklenika		Kuhar, Ivana	
Daljinsko upravljanje i nadzor pneumatskog manipulatora		Vico, Anđelko	
Izravno pogonjeni elektrohidraulički sustav upravljan putem web-a		Vučetić, Luka	
Projektiranje i upravljanje pneumatskog sustava za ispitivanje dinamičke izdržljivosti materijala		Bača, Marko Miroslav	
Sortiranje proizvoda primjenom vizijskog sustava		Radić, Ivan	
Projektiranje upravljačkog sustava posmičnih prigona 3D pisača velikog radnog volumena		Ferenčak, Marko	
Upravljanje hidrauličkim pogonom rovokopača		Grbić, Šime	
Regulacija brzine vrtnje pneumatskog motora		Pejić, Klara	
Primjena virtualne stvarnosti u mehatroničkim i robotskim sustavima		Vlahović, Filip	
Projektiranje i upravljanje rotacijskog zamašnjaka		Šantek, Andreas	
Upravljanje hidrauličkim aktuatorom primjenom logičkih ventila		Petanjak, Mislav	
Automatizacija uređaja za ispitivanje otpornosti na adhezijsko trošenje		Janković, Tin	
Procjena isplativosti hibridizacije pogona šumskog zglobnog traktora		Karlušić, Juraj	

Analiza energetske učinkovitosti izravno pogonjenog elektrohidrauličkog sustava		Klepo, David	
Pneumatska preša upravljana putem WEB-a		Dabčević, Zvonimir	
Regulacija položaja hidrauličkog cilindra primjenom logičkih ventila		Semren, Dominik	
Upravljanje platformom s dva stupnja slobode pomoću pneumatskih aktuatora		Rašperić, Borna	
Analiza i projektiranje hidrauličkih sustava korištenjem softvera Simster		Petanjak, Mislav	
Modeliranje i analiza hibridnog pogona šumskog zglobnog traktora		Prekrat, Franjo	
Projektiranje, izrada i upravljanje pneumatskog manipulatora		Vlahović, Filip	
Regulacija kuta zakreta lista kormila broda		Jelenić, Dino	
Regulacija sustava kuglice na ploči		Šantek, Andreas	
Stroj za izradu elementa statičkog zaustavljača plamena namatanjem		Trumbić, Niko	
Upravljanje pneumatskim manipulatorom pomoću otvorene elektroničke platforme		Poznanović, Dario	
Izravno pogonjeni elektrohidraulički sustav		Zorić, Vito	
Regulacija rotacijskog uređaja pogonjenog pneumatskim cilindrima		Kosor, Tomislav	
Konstrukcija dvonožnog hodajućeg robota pokretanog umjetnim pneumatskim mišićima		Fanjek, Ivan	
Projektiranje i upravljanje vozilom pogonjenim stlačenim zrakom		Grbić, Šime	
Dvonožni hodajući robot pokretan umjetnim pneumatskim mišićima		Gložinić, Andrija	
Automatizirano upravljanje elektrohidrauličkim robotskim manipulatorom		Žgela, Dalibor	
Upravljanje sustava za proizvodnju maslinovog ulja		Rajčić, Nikola	
Projektiranje i izrada animatroničke šake pokretane umjetnim pneumatskim mišićima		Širinić, Davor	
Projektiranje sustava za proizvodnju plastičnih ambalažnih kutija		Buntak, Branimir	
Projektiranje, izrada i upravljanje troosnog antropomorfno robota za igranje šaha		Malnar, Leon	
Projektiranje i izrada baterijskog paketa za bolid Formule Student		Skutari, Matko	
Pneumatski manipulator s transportnim sustavom		Pucak, Kristijan	
Izrada i upravljanje egzoskeletonske ruke pokretane umjetnim pneumatskim mišićima		Kosor, Tomislav	
Modeliranje i simulacija elektrohidrauličkih servosustava		Oković, Petra	

Razvoj virtualnog modela elektro-hidrauličkog robotskog manipulatora		Uremović, Domagoj	
Regulacija sile hidrauličke preše pomoću programa LabVIEW i uređaja NI-myRIO		Tubić, Helena	
Modeliranje i simulacija električnih i toplinskih pojava kod prototipa E-Formule student		Pečanić, Matko	
Robotska stanica za posluživanje stroja za injekcijsko prešanje		Filipović, Ivan	
Robusno upravljanje elektrohidrauličkog servosustava primjenom metode povratnog koraka		Pinculić, Hrvoje	
Bežično upravljanje elektrohidrauličkim robotskim manipulatorom		Žgela, Dalibor	
Konstrukcija i upravljanje pneumatske preše		Rajčić, Nikola	
Konstrukcija sustava kuglice na ploči pokretanog pneumatskim mišićima		Selak, Hrvoje	
Minijturni pneumatski cilindri upravljani brzim Matrix ventilom		Kotarski, Martin	
Modeliranje i regulacija sustava kuglice na ploči pokretanog pneumatskim mišićima		Miletić, Marin	
Projektiranje i upravljanje robotske ruke izrađene na 3D printeru		Klasić, Mario	
Projektiranje i upravljanje sustava kuglice na kotaču		Mustać, Jurica	
Robotski manipulator izrađen na 3D printeru		Peter, Kristijan	
Projektiranje dvonožnog hodajućeg robota pokretanog umjetnim pneumatskim mišićima		Gložinić, Andrija	
Identifikacija i regulacija elektrohidrauličkog servosustava		Peran, Toni	
Hidraulički sustav kompaktne vakuumske čistilice		Franičević, Marin	
Projektiranje i izrada bežične animatroničke šake		Filipović, Ivan	
Bežično upravljanje hodajućeg robota pokretanog umjetnim pneumatskim mišićima		Štahan, Valentino	
Projektiranje i izrada pneumatskog manipulatora		Pucak, Kristijan	
Bežično upravljanje mobilne hidrauličke platforme s teleskopskom dizalicom		Lažeta, Zvonimir	
Elektrohidraulički robotski manipulator		Janković, Ivan	
Projektiranje i regulacija sustava kuglice na ploči pokretanog pneumatskim mišićima		Hodja, Tomislav	
Levitacija kuglice u vertikalnoj cijevi		Horvatić, Filip	
Regulacija hidrauličkog servosustava pomoću ugradbenog uređaja NI myRIO		Govedić, Klemen	
Automatsko niveliranje hidrauličke platforme s dizalicom		Antić, Domagoj	

Regulacija položaja hidrauličkog cilindra pomoću industrijskog PLC uređaja		Marković, Tomislav	
Bežični nadzor i upravljanje industrijskih procesa		Leš, Marko	
Minimaks optimalno upravljanje nelinearnim dinamičkim sustavima		Milić, Vladimir	
Projektiranje prihvatnice elektro-hidrauličkog robotskog manipulatora		Šafarić, Krešimir	
Robotski manipulator za velike nosivosti		Miloš, Darije	
Programiranje PLC-a za proizvodnju štapnog limitera		Zaimović, Gianluca	
Pneumatski pogonjena ortoza za stopalo		Trivić, Denis	
Sustav za upravljanje i nadzor izvršenih radova transportnih vozila		Franičević, Marin	
Regulacija brzine vrtnje hidromotora pomoću industrijskog PLC-a		Mejaš, Igor	
Regulacija položaja hidrauličkog cilindra korištenjem plc-a kao upravljačkog uređaja		Lobrović, Mihael	
Regulacija položaja pneumatskog cilindra pomoću matrix ventila		Marković, Tomislav	
Projektiranje samobalansirajućeg mobilnog transportera na dva kotača		Štampar, Tomislav	
Projektiranje elektrohidrauličkog robotskog manipulatora		Džafo, Deni	
Pomoćni kontroler robota Mitsubishi RM501		Hranj, Nataša	
Simulacija hidrauličkih sustava u programskom alatu DSHplus		Božiković, Dominik	
Upravljanje automatiziranim sustavom skladištenja		Sokač, Marko	
Prikaz vremena robotom Mitsubishi RM501		Stevanović, Stojan	
Upravljanje brzinom vrtnje hidrauličkog motora pomoću PLC-a		Kekelj, Matija	
Upravljanje hidrauličke preše pomoću PLC-a		Demetlika, Andrea	
Analiza energetske učinkovitosti u hidrauličkom sustavu		Komljenović, Ante	
Hibridno upravljanje silom i položajem hidrauličke preše		Šenjug, Dražen	
Upravljanje alatnog stroja pomoću PLC-a		Arsoski, Saša	
Upravljanje stroja za izradu betonskih proizvoda		Šimunić, Tomislav	
Usporedba Smithovog prediktora i PID regulatora temperature		Oreški, Igor	
Regulacija hidrauličkog sustava pomoću grafičkog programa LabVIEW		Totić, Zvonimir	

Upravljački algoritam za podupravljanje mehaničke sustave s uključenom dinamikom pogona		Žilić, Tihomir	
Nadzor i upravljanje naftovodnim sustavom		Džafo, Deni	
Regulacija brzine vrtnje hidromotora		Gašparec, Ivica	
Modeliranje regulacije sustava kuglice na gredi		Piljek, Petar	
Regulacija hidrauličkog sustava primjenom neizrazitog		Cuglin, Petar	
Primjena genetskih algoritama u regulaciji hidrauličkog sustava		Anić, Luka	
Regulacija sile hidrauličke preše		Marić, Robert	
Robotizirano automatsko skladište		Sokač, Marko	
Sustav za sortiranje radnih predmeta		Benić, Zoran	
Sustav za sortiranje pomoću manipulatora pokretanog pneumatskim mišićima		Herceg, Srečko	
Upravljanje blokadnim plinskim stanicama		Ferenčaba, Dario	
Sinteza regulacijskih sustava primjenom linearnih matričnih nejednadžbi		Milić, Vladimir	
Hidrauličko pokretno postolje		Glumac, Nikola	
Regulacija položaja elektrohidrauličkog servosustava		Cuglin, Petar	
Konstrukcija robotske ruke s pneumatskim mišićima kao aktuatorima		Herceg, Srečko	
Regulacija pneumatskih servosustava primjenom neizrazitog regulatora		Šitum, Željko	